

# YK700XGP

防尘、防滴规格

臂长 700mm

最大可搬运重量 20kg



## 订购型号

**YK700XGP** - [ ] - **F** - [ ] - **RCX340-4** - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ]

机器人主机      Z轴行程: 200:200mm / 400:400mm      法兰工具: F:有      电缆长度: 3L:3.5m / 5L:5m / 10L:10m      适用控制器/控制轴数      安全标准      选配件A(OP.A)      选配件B(OP.B)      选配件C(OP.C)      选配件D(OP.D)      选配件E(OP.E)      绝对数据备份用电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶ **P.676**

## 基本规格

		X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴规格	机械臂长度	300 mm	400 mm	200 mm / 400 mm	—
	旋转范围	±130°	±150°	—	±360°
马达输出 AC		750 W	400 W	400 W	200 W
减速机构	传动方式	直接连接			
	马达 ~ 减速器 / 减速器 ~ 输出	直接连接			
重复定位精度 <sup>※1</sup>		±0.02 mm		±0.01 mm	±0.004°
最高速度		8.4 m/sec		2.3 m/sec / 1.7 m/sec	920° / sec
最大搬运重量		20 kg			
标准周期时间: 2kg 可搬运时 <sup>※2</sup>		0.52 sec			
R轴容许惯性力矩 <sup>※3</sup>		1.0 kgm <sup>2</sup>			
保护等级 <sup>※4</sup>		相当于IP65 (IEC60529)			
用户配线		0.2 sq × 20 根			
用户配管(外径)		φ6 × 3			
动作极限设置		1.软限位 2.机械限位器(X、Y、Z轴)			
机器人电缆长度		标准: 3.5 m 选配: 5 m、10 m			
主机重量		Z轴 200 mm: 54 kg Z轴 400 mm: 56 kg			

- ※1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。
- ※2. 上下移动25mm、水平移动300mm的往返动作时(2kg可搬运重量、粗定位拱形动作)。
- ※3. 根据前端质量、R轴惯性力矩的设定自动设定加速度系数。
- ※4. 请勿对波纹管部直接射流。有关水以外的防滴性能,请咨询本公司。

## 适用控制器

控制器	电源容量(VA)	运行方法
RCX340	2500	程序 点位跟踪 远程命令 联机指令

- ※ 通过移动X、Y轴的限位器位置,可限制可动范围。(出厂设置为最大可动范围) 详情请参阅产品手册(设置手册)。
- ※ 为了高精度设置基准坐标,请使用基准坐标设置夹具(选配件)进行设置。详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站下载。  
<https://www.yamaha-motor.com.cn/robot/>

## YK700XGP

**用户配线用连接器** (可使用1~20号, 电缆夹尺寸: φ16~φ18) 不使用时请盖上附带的盖帽。

注: 不使用用户配管时请插入附带的埋栓。

用户配管1(φ6黑色) 用户配管2(φ6红色) 用户配管3(φ6蓝色)

4-φ11 安装螺柱M12, 使用4个 (底座尺寸)

φ38(排气管配管) 连接导气管, 排设到无水、无尘的位置。

X轴关节吹洗用(φ6) Y轴关节吹洗用(φ6) M4接地端子

用户配管1(φ6黑色) 用户配管2(φ6红色) 用户配管3(φ6蓝色)

不使用用户配管时请插入附带的埋栓。

请确保底座背面有足够的维护检修空间。

R32(电缆最小弯曲半径) 请对电缆进行固定。

4-φ11

※各M5螺孔位置与R轴原点位置之间无相位关系

**Z轴前端形状**

禁止横跨R265及尺寸98和400的角的内侧区域动作, 否则Z轴前端法兰会撞到底座上或机械臂撞到机器线束上。

**左手系动作范围**

禁止横跨R265及尺寸98和400的角的内侧区域动作, 否则Z轴前端法兰会撞到底座上或机械臂撞到机器线束上。

**右手系动作范围**

上述动作范围内,不可在基准法兰部、机器人电缆和花键、波纹管相互干扰的位置使用。

·X轴限位器位置: 132°  
·Y轴限位器位置: 152°

φ25 H7/0 φ90 H7 -0.035

6-M5×0.8 深度 11  
10-M5×0.8 深度 11

适用控制器

RCX340 ▶ 676

垂直关节机器人 YA  
线性传动模块 LCM  
单轴机器人 GX  
无马达单轴 Robonty  
小型单轴机器人 TRANSERO  
单轴机器人 FLIP-X  
线性单轴机器人 PHASER  
垂直机器人 XY-X  
水平关节机器人 YK-X  
拾放型机器人 YP-X  
洁净型机器人 CLEAN  
控制器 CONTROLLER  
各种信息 INFORMATION  
全方位 微型  
小型/中型  
大型  
壁挂、翻转型  
防尘、防滴型