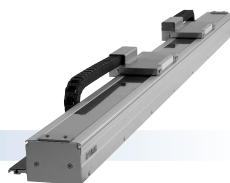


MF7/MF7D

- 支持上平机型
- 支持壁挂规格



订购型号

单载规格

MF7

机器人主机 MF7:增量式规格 MF7A:准绝对式规格 ^{※1}	安装方法/护线链取出方向 RH:水平右侧取出 LH:水平左侧取出 FRH:水平右侧取出(平型) FLH:水平左侧取出(平型) RW:壁挂右侧取出 LW:壁挂左侧取出	用户用选配护线链^{※2} 空白:无 S:S型 M:M型 L:L型	原点位置变更 水平 空白:L侧(标准) Z:R侧 壁挂 空白:R侧(标准) Z:L侧	润滑油变更 空白:标准 GC:洁净型	行程^{※3} 水平 100~4000 (100mm间距) 壁挂 100~2000 (100mm间距)	电缆长度^{※4} 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m 3K/5K/10K (耐弯曲) ^{※5}
--	---	--	---	---------------------------------	--	---

TSP

定位器^{※6} TS-P	驱动器 电源电压/马达容量 110:100V/200W 210:200V/200W	TS显示屏 空白:无 L:配LCD	输入输出 NP:NPN PN:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ EP:EtherNet/IP™ GW:无I/O板 ^{※7}
---------------------------------	---	--------------------------------	---

SR1-P

控制器 10:200W	驱动器:马达容量 10:200W	支持CE标准 空白:标准 E:CE规格	输入输出 N:NPN P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS
-----------------------	----------------------------	----------------------------------	---

RDV-P

机器人驱动器	电源电压 2: AC200V	驱动器:马达容量 10:200W以下	RBR1 再生装置
---------------	--------------------------	------------------------------	---------------------

- ※1. 有关绝对规格的详情请参阅P.35的说明。RDV-P只有增量式规格。
- ※2. 2100行程以上只有选配护线链L规格支持。而且,上平机型不可以选择L规格。
- ※3. 上平机型只支持2000以内的行程。
- ※4. 标准机器人电缆为固定用电线(3L/5L/10L)。可选择耐弯曲电缆。详情请参阅P.596开始的机器人电缆一览表。
- ※5. SR1-P、TS-P、RDV-P需要抗弯曲电缆时,请选择3K/5K/10K。RCX221标配抗弯曲电缆,故请填写为3L/5L/10L。
- ※6. 有关DIN导轨的详情请参阅P.500。
- ※7. 使用网关功能时请选择。详情请参阅P.62。
- ※同时支持无线护线链规格。有关护线链内的配线(电缆终端)详情,请参阅P.604的说明。

双载规格

MF7D

机器人主机 MF7D:增量式规格 MF7AD:准绝对式规格 ^{※1}	安装方法 H:水平安装 FH:水平安装(平型) W:壁挂安装	用户用选配护线链^{※2} 空白:无 S:S型 M:M型 L:L型	润滑油变更 空白:标准 GC:洁净型	行程^{※3} 水平 100~3800 (100mm间距) 壁挂 100~1800 (100mm间距)	电缆长度 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m 3K/5K/10K (耐弯曲) ^{※5}	适用控制器 RCX221 SR1-P (2台) TS-P (2台) RDV-P (2台)	支持CE标准 空白:标准 E:CE规格	输入输出选择1 N:NPN P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS EN:Ethernet	输入输出选择2 空白:无 N1:OPDIO24/16 (NPN) P1:OPDIO24/17 (PNP) EN:Ethernet
--	--	--	---------------------------------	--	--	---	----------------------------------	---	---

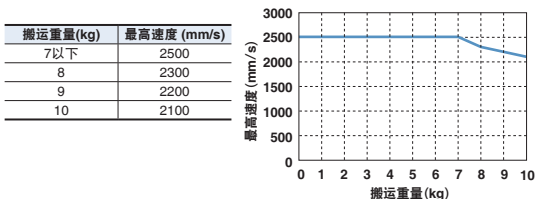
RCX221

支持CE标准 空白:标准 E:CE规格	输入输出选择1 N:NPN P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS EN:Ethernet	输入输出选择2 空白:无 N1:OPDIO24/16 (NPN) P1:OPDIO24/17 (PNP) EN:Ethernet
----------------------------------	---	---

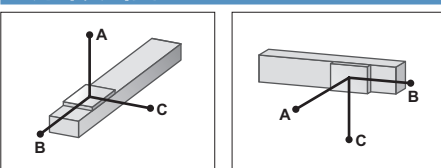
基本规格[※]

机型	MF7	MF7D
驱动方式	扁平带磁芯的线性马达	
重复定位精度	±5 μm	
比例	电磁式 / 分辨率 1 μm	
最高速度 ^{※2}	2500 mm/sec	
额定推力	37 N	
最大搬运重量	水平	10 kg ^{※1}
	壁挂	7 kg
行程	水平	100 mm~4000 mm (100 mm间距)
	壁挂	100 mm~2000 mm (100 mm间距)
线性导轨形式	4列圆弧×1根轨道	
主机截面最大外形	W85 mm × H80 mm (护线链部分除外)	
总长	行程+280 mm	行程+480 mm
电缆长度	标准:3.5m / 选配:5m、10m	

- ※ PHASER系列没有垂直规格(带制动器)。
- ※ 准绝对式规格的基本规格与增量式规格相同。
- ※1. 每个载具的重量。重量超过7kg时,请联系本公司营业部门。
- ※2. 最高速度表



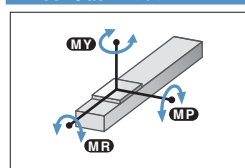
允许突出量[※]



	水平使用时 (单位:mm)			壁面安装使用时 (单位:mm)		
	A	B	C	A	B	C
1kg	3000	3000	680	700	3000	3000
3kg	3000	1350	215	195	1260	3000
5kg	2900	830	125	90	630	2480
7kg	2400	580	85	50	360	1680
9kg	2200	460	60			
10kg	2100	410	55			

※ 导轨寿命10,000km时滑块上面中心至搬运重心的距离。

容许静态力矩

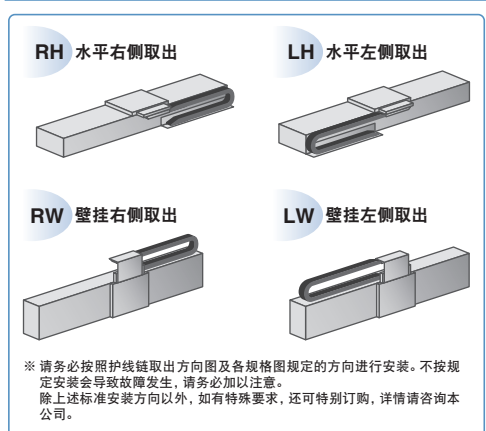


(单位:N·m)		
MY	MP	MR
156	156	194

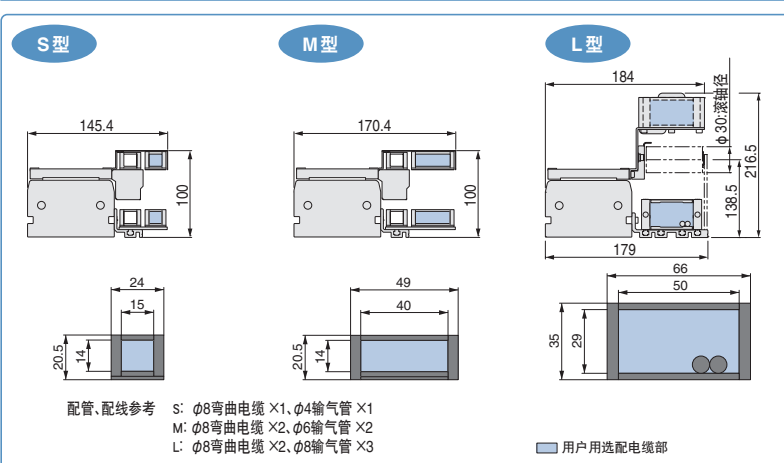
适用控制器

控制器	运行方法
SR1-P10	程序 点位跟踪 远程命令 联机指令
RCX221 RCX240/340	点位跟踪/ 远程命令
TS-P110 TS-P210	脉冲列
RDV-P210-RBR1	

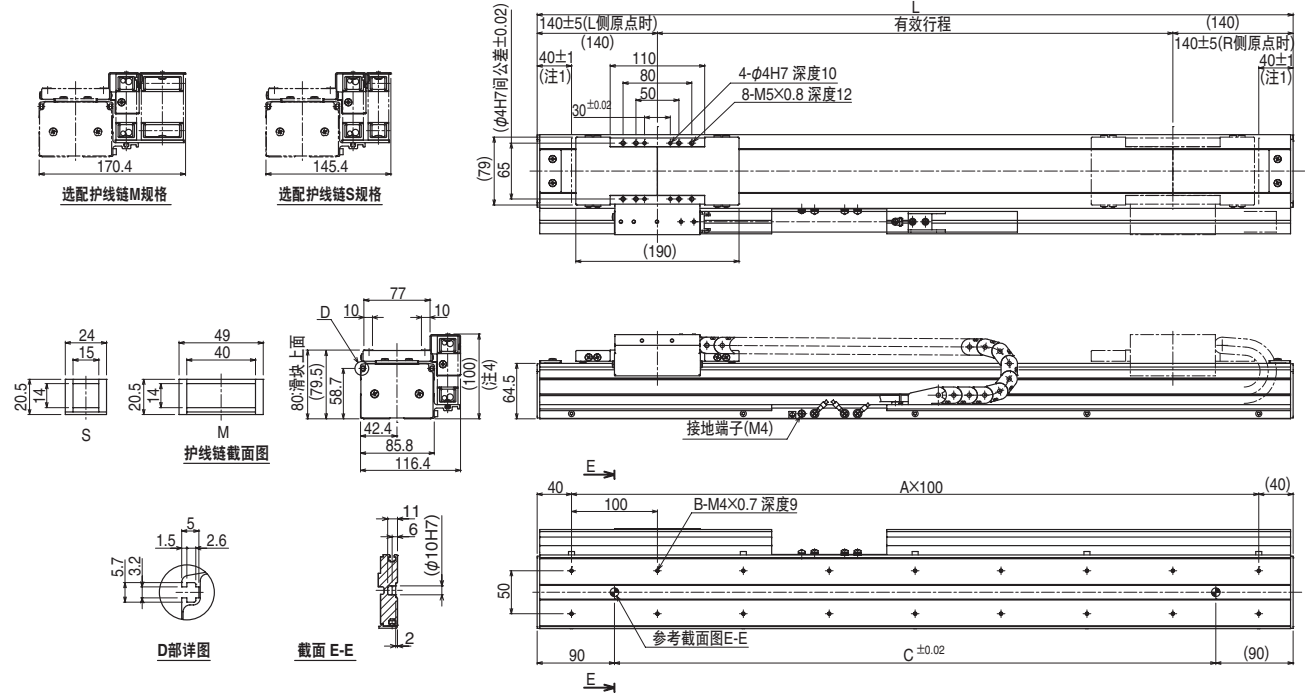
护线链取出方向



用户用选配护线链



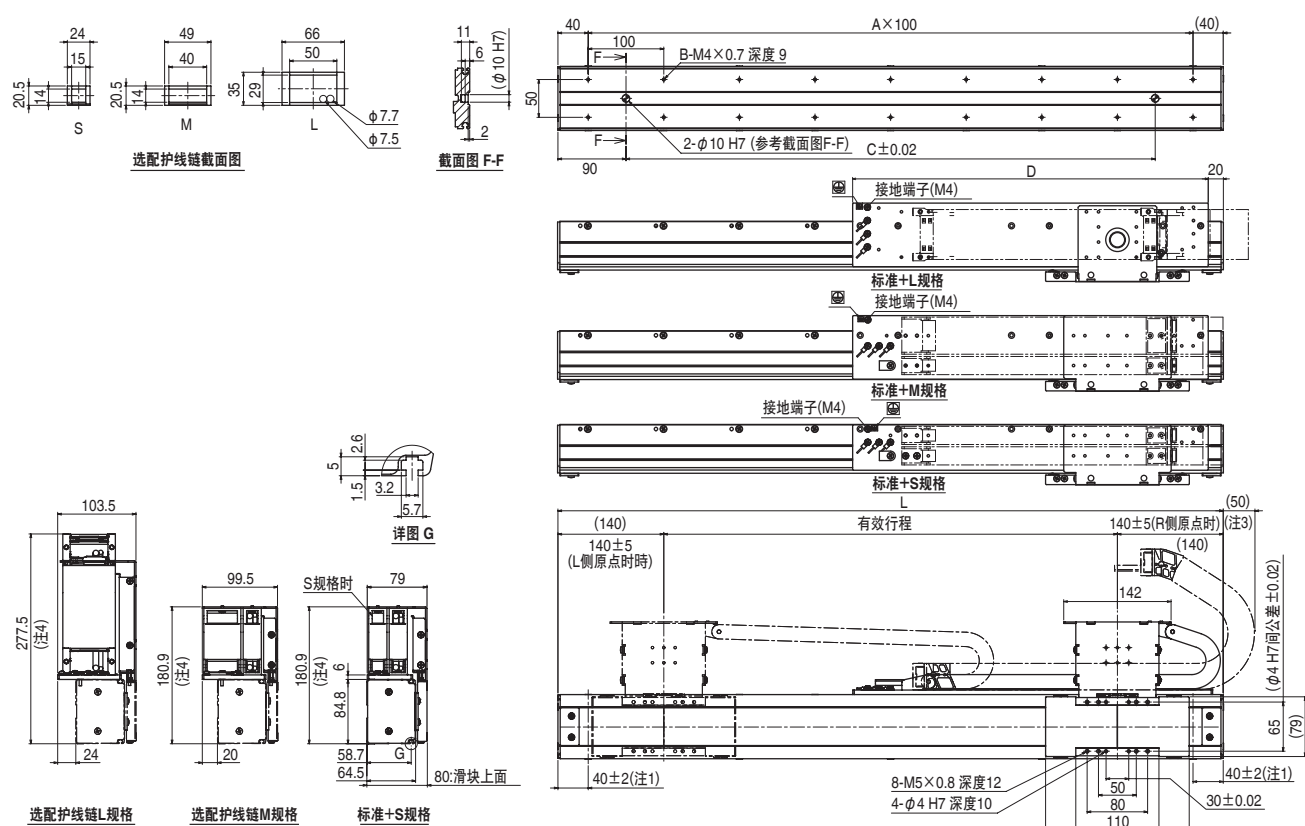
MF7 单载水平规格 RH



有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	380	480	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280
A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
B	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46
C	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100
主机重量 (kg)	5.8	6.5	7.3	8	8.7	9.4	10.1	10.9	11.6	12.3	13	13.7	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.1	18.8	19.5

注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注2. 出厂设置为L侧原点(上图)。通过参数设置可以变更为R侧原点。
 注3. 本图为护线链水平右侧取出规格(RH)。
 注4. 根据行程及动作条件, 护线链的弯曲半径可能会变大, 高出图示尺寸。

MF7 单载壁挂规格 RW



有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	380	480	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280
A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
B	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46
C	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100
D	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170
主机重量 (kg)	5.8	6.5	7.3	8	8.7	9.4	10.1	10.9	11.6	12.3	13	13.7	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.1	18.8	19.5

注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注2. 出厂设置为R侧原点。通过参数设置可以变更为L侧原点。
 注3. 从机械端的护线链超出的部分。(L规格时)
 注4. 根据行程及动作条件, 护线链的弯曲半径可能会变大, 高出图示尺寸。

垂直多关节机器人
YA

微型传送带模块
LCM100

小型单轴机器人
TRANSERVO

单轴机器人
FLIP-X

线控单轴机器人
PHASER

直交机器人
XY-X

水平多关节带臂机器人
YK-X

拾放型机器人
YP-X

洁净
CLEAN

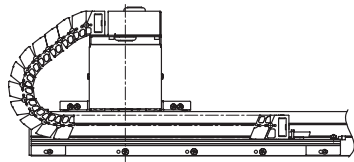
控制
CONTROLLER

各种信息
INFORMATION

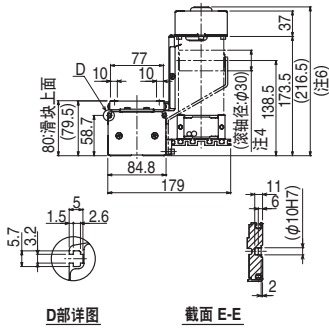
MF型

MR型

MF7 单载水平规格 **RH-L** 选配护线链L型

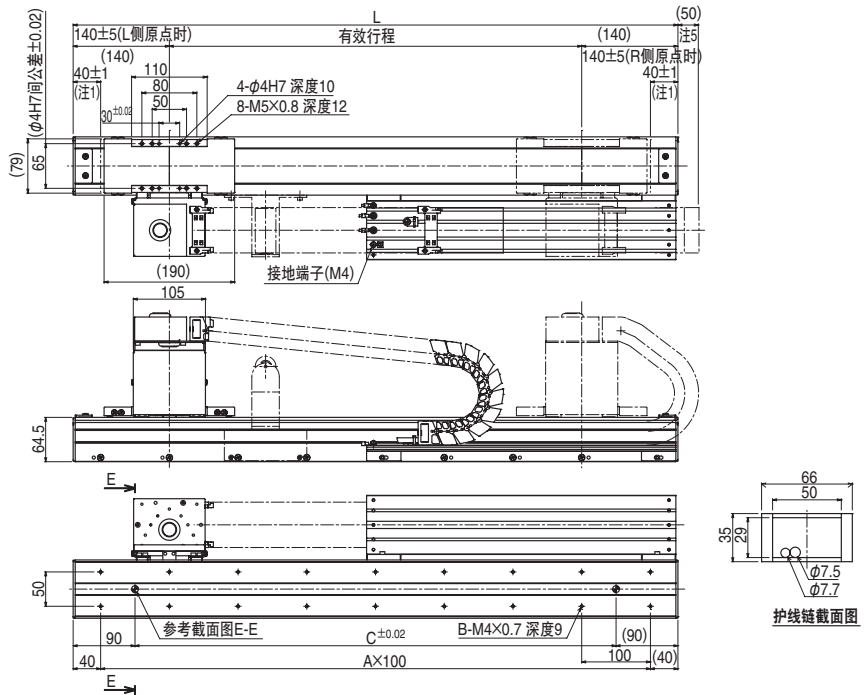


护线链水平左侧取出规格(LH-L)



D部详图

截面 E-E

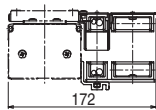


护线链截面图

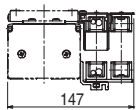
注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注2. 出厂设置为L侧原点(上图)。通过参数设置可以变更为R侧原点。
 注3. 本图为护线链水平右侧取出规格(RH)。
 注4. 3000以上行程的机器人需防止护线链下垂的滚轮。
 注5. 从机械端的护线链超出的部分。
 注6. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000
L	380	480	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280	2380	2480	2580	2680	2780	2880	2980	3080	3180	3280	3380	3480	3580	3680	3780	3880	3980	4080	4180	4280
A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42
B	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50	52	54	56	58	60	62	64	66	68	70	72	74	76	78	80	82	84	86
C	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100
主机重量(kg)	5.8	6.5	7.3	8.0	8.7	9.4	10.1	10.9	11.6	12.3	13.0	13.7	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.1	18.8	19.5	20.2	20.9	21.7	22.4	23.1	23.8	24.5	25.3	26.0	26.7	27.4	28.1	28.9	29.6	30.3	31.0	31.7	32.5	33.2	33.9

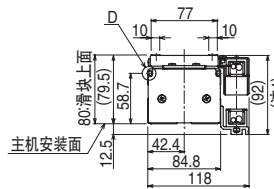
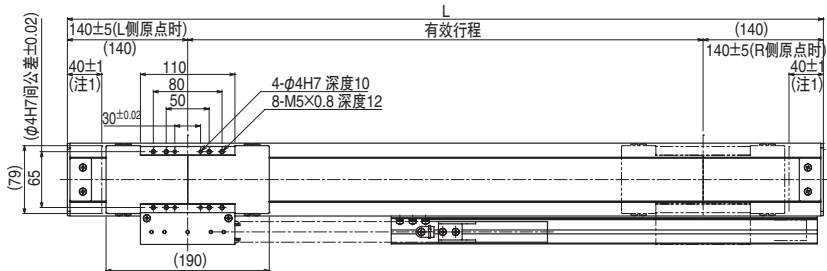
MF7 单载水平规格 **FRH** 上平型



选配护线链M规格

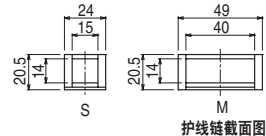
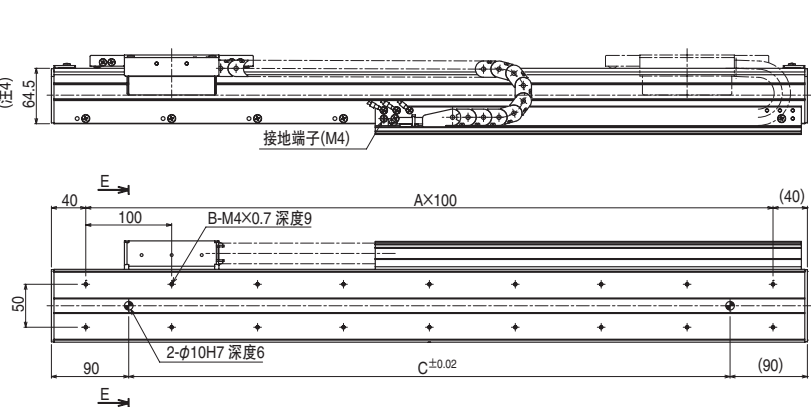


选配护线链S规格



D部详图

截面 E-E

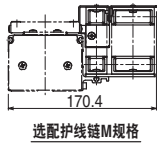


护线链截面图

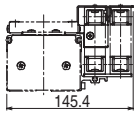
注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注2. 出厂设置为L侧原点(上图)。通过参数设置可以变更为R侧原点。
 注3. 本图为护线链水平右侧取出规格(RH)。
 注4. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	380	480	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280
A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
B	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46
C	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100
主机重量(kg)	5.8	6.5	7.3	8	8.7	9.4	10.1	10.9	11.6	12.3	13	13.7	14.5	15.2	15.9	16.6	17.3	18.1	18.8	19.5

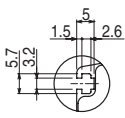
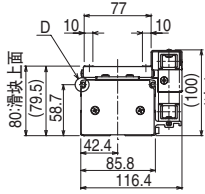
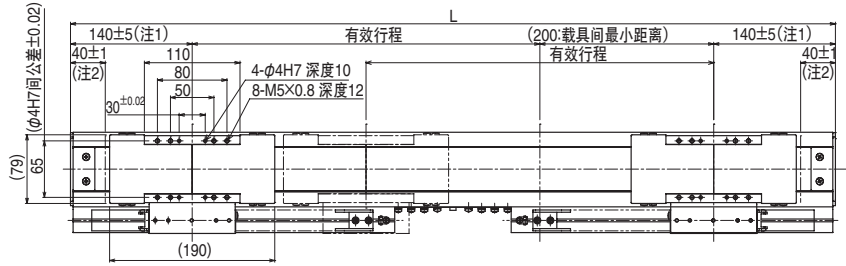
MF7D 双载水平规格 **H**



选配护线链M规格

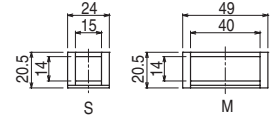
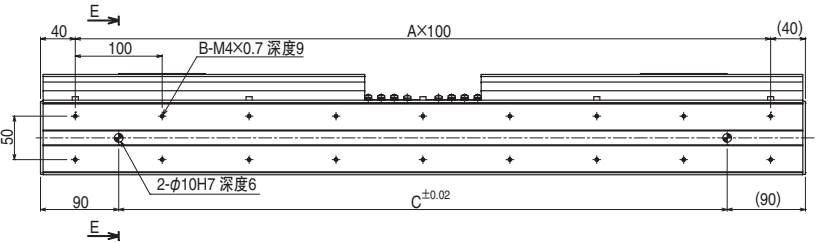
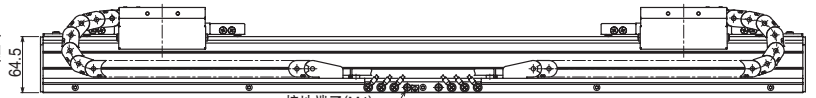


选配护线链S规格



D部详图

截面 E-E

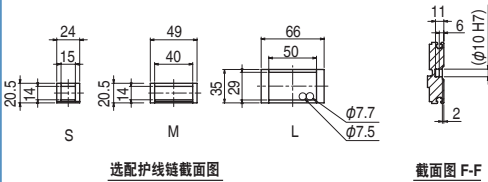


护线链截面图

注1. 原点复位时工作台滑块的位置。
注2. 从两端到机械限位器限停的位置。
注3. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

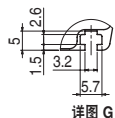
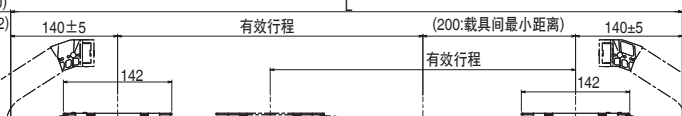
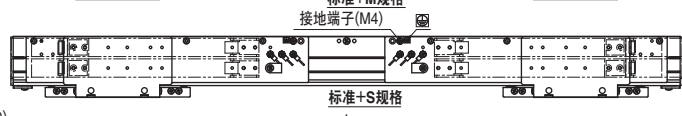
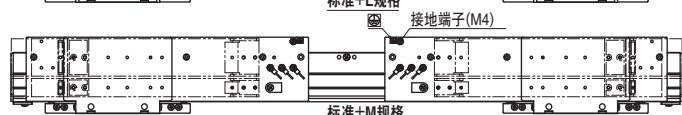
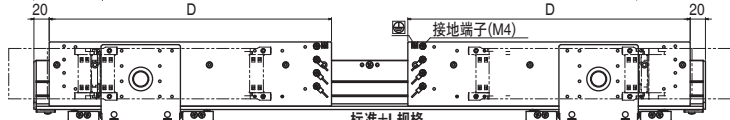
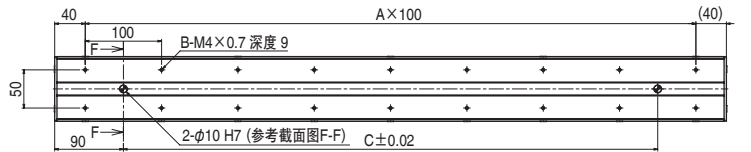
有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280	2380	2480
A	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
B	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50
C	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300
主机重量(kg)	9.3	10.2	11.1	12.0	12.9	13.9	14.8	15.7	16.6	17.5	18.5	19.4	20.3	21.2	22.1	23.1	24.0	24.9	25.8	26.7

MF7D 双载壁挂规格 **W**

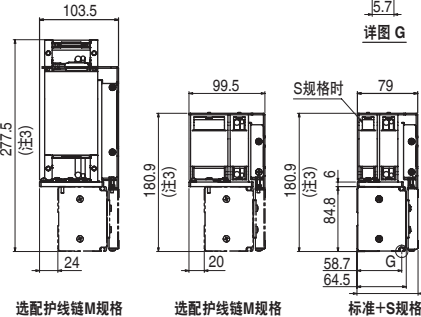


选配护线链截面图

截面图 F-F



详图 G



选配护线链M规格

选配护线链M规格

标准+S规格

有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800
L	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280
A	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22
B	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46
C	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100
D	220	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070
主机重量(kg)	9.3	10.2	11.1	12.0	12.9	13.9	14.8	15.7	16.6	17.5	18.5	19.4	20.3	21.2	22.1	23.1	24.0	24.9

注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
注2. 从机械端的护线链超出的部分。
注3. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

垂直多关节机器人
YA

高性能伺服轴
LCM100

小型单轴机器人
TRANSERVO

单轴机器人
FLIP-X

线性主轴机器人
PHASER

直交机器人
XY-X

水平多关节型机器人
YK-X

拍拉型机器人
YP-X

洁净
CLEAN

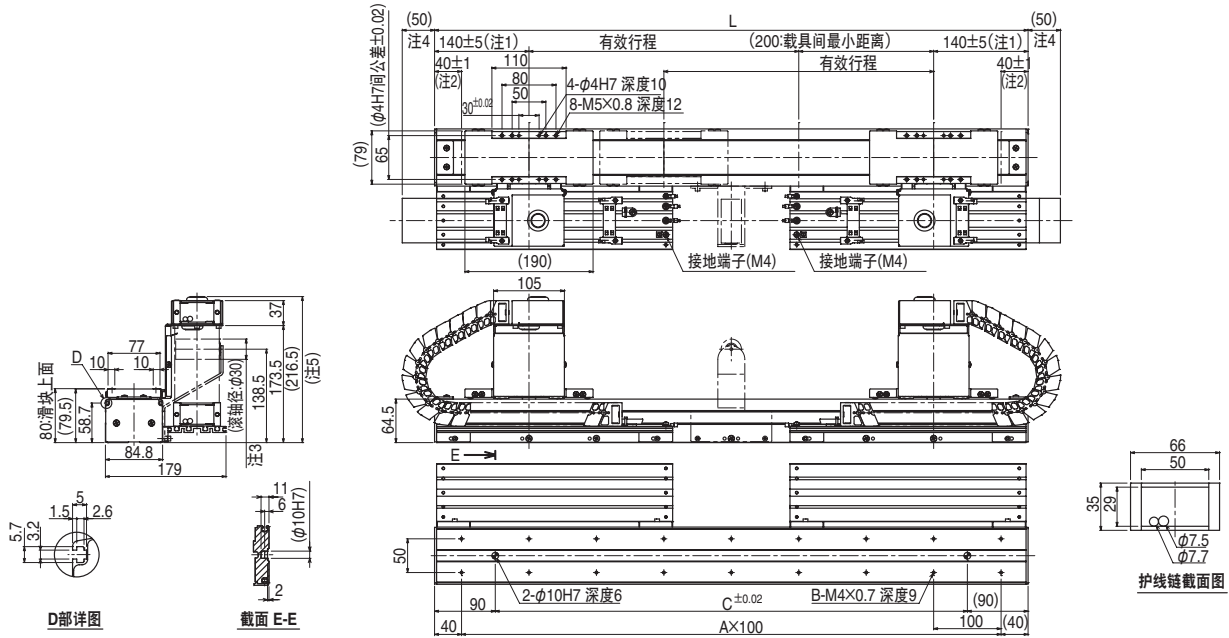
控制器
CONTROLLER

各种信息
INFORMATION

MF型

MR型

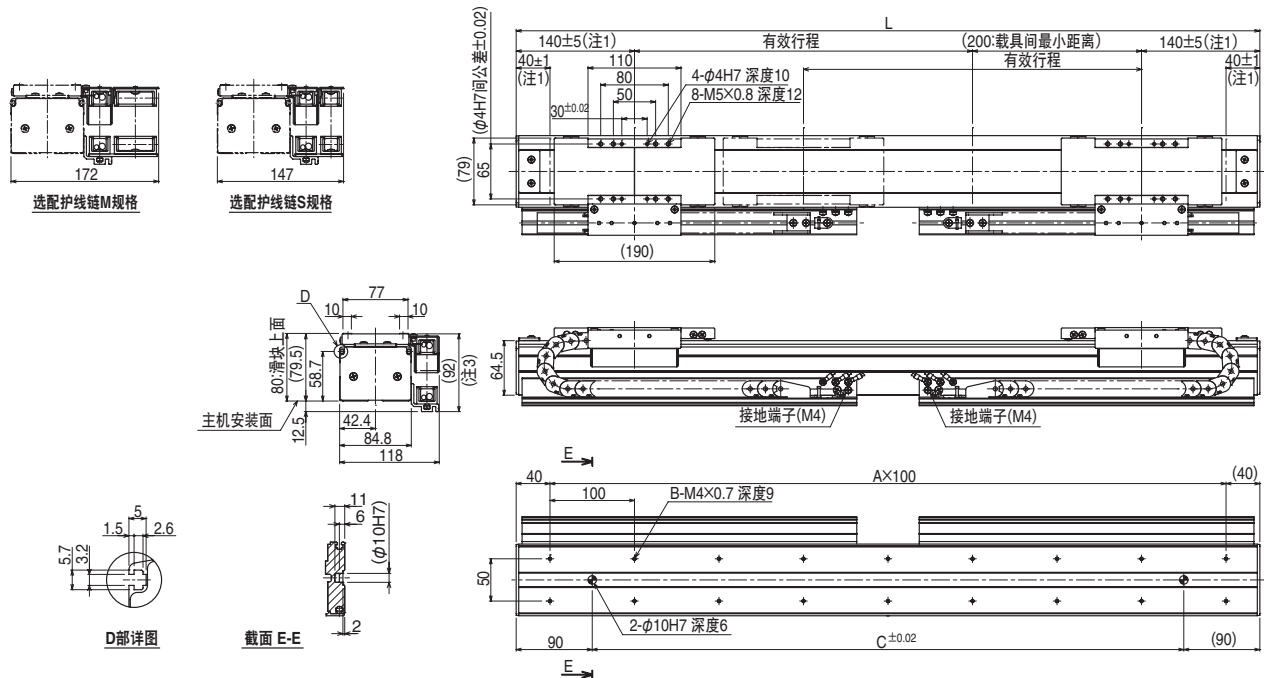
MF7D 双载水平规格 (H-L) 选配护线链L型



注1. 原点复位时工作台滑块的位置。
 注2. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注3. 3000以上行程的机器人附带防止护线链下垂的滚轮。
 注4. 从机械端的护线链超出的部分。
 注5. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800
L	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280	2380	2480	2580	2680	2780	2880	2980	3080	3180	3280	3380	3480	3580	3680	3780	3880	3980	4080	4180	4280
A	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42
B	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50	52	54	56	58	60	62	64	66	68	70	72	74	76	78	80	82	84	86
C	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100
主机重量(kg)	9.3	10.2	11.1	12.0	12.9	13.9	14.8	15.7	16.6	17.5	18.5	19.4	20.3	21.2	22.1	23.1	24.0	24.9	25.8	26.7	27.7	28.6	29.5	30.4	31.3	32.3	33.2	34.1	35.0	35.9	36.9	37.8	38.7	39.6	40.5	41.5	42.4	43.3

MF7D 双载水平规格 (FH) 上平型



注1. 原点复位时工作台滑块的位置。
 注2. 从两端到机械限位器限停的位置。
 注3. 根据行程及动作条件,护线链的弯曲半径可能会变大,高出图示尺寸。

有效行程	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	580	680	780	880	980	1080	1180	1280	1380	1480	1580	1680	1780	1880	1980	2080	2180	2280	2380	2480
A	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
B	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50
C	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300
主机重量(kg)	9.3	10.2	11.1	12.0	12.9	13.9	14.8	15.7	16.6	17.5	18.5	19.4	20.3	21.2	22.1	23.1	24.0	24.9	25.8	26.7