

N18



订购型号

N18 - 20	机器人主机	行程指定	护线链取出方向 RH: 水平右侧取出 LH: 水平左侧取出 RW: 壁挂右侧取出 LW: 壁挂左侧取出	护线链规格 S: 标准护线链规格 M: 选配护线链规格	原点位置变更 水平 Z: L侧 壁挂 空白L侧(标准) Z: R侧	润滑油指定 无: 标准 GC: 清净型	行程 500 ~ 2500 (100mm间距)	电缆长度 ² 3L: 3.5m 5L: 5m 10L: 10m 3K/5K/10K (耐弯曲)	TSX	220	R	TS显示屏 空白: 无 L: 配LCD	输入输出 NP: NPN PN: PNP CC: CC-Link DN: DeviceNet™ EP: EtherNet/IP™ PT: PROFINET GW: 无IO板	电池 B: 有(绝对式) N: 无(增量式)
									定位器 ³ TS-X	驱动器 电源电压/马达功率 220: 200V/400~600W	再生装置 R: 配RGT			
									SR1-X	20	R		输入输出 N: NPN P: PNP CC: CC-Link DN: DeviceNet™ PB: PROFIBUS	电池 B: 有(绝对式) N: 无(增量式)
									控制器	驱动器: 马达功率 20: 400~600W	支持CE标准 空白: 标准 E: CE规格	再生装置 R: 配RG1		
									RDV-X	2	20	RBR1		
									机器人驱动器	电源电压 2: AC200V	驱动器: 马达功率 20: 600W以下	再生装置		

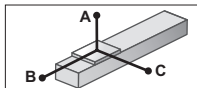
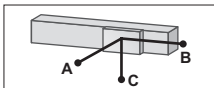
- ※1. 有关护线链取出方向的详情, 请参阅P.175。
- ※2. 标准机器人电缆为固定用电线(3L/5L/10L)。可选择耐弯曲电缆。详情请参阅P.596~开始的机器人电缆一览。
- ※3. 有关DIN导轨的详情请参阅P.500。
- ※4. 使用网关功能时请选择。详情请参阅P.62。

基本规格

马达输出 AC	400 W
重复定位精度 ^{※1}	±0.01 mm
减速机构	滚珠丝杆φ20 (C7级)
滚珠丝杆行程	20 mm
最高速度 ^{※2}	1200 mm/sec
最大搬运重量	80 kg
额定推力	339 N
行程	500 mm ~ 2500 mm (100 mm间距)
总长	行程+362 mm
主机截面最大外形	W180 mm × H115 mm
电缆长度	标准: 3.5m / 选配: 5m、10m
线性导轨形式	4 列圆弧×2 根轨道
位置检测器	旋转变压器 ^{※3}
分辨率	16384 脉冲/圈

- ※1. 单方向的重复定位精度。
- ※2. 移动距离短时, 有时可能无法达到最高速度。
- ※3. 位置检测器(旋转变压器)为增量式和绝对式规格通用。控制器有备份功能时为绝对式规格。

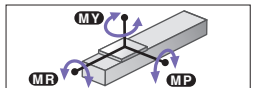
允许突出量[※]

行程	水平使用时 (单位:mm)			壁面安装使用时 (单位:mm)		
	A	B	C	A	B	C
20	30kg 3045	1629	1902	30kg 1928	1553	3045
	50kg 2602	961	1150	50kg 1157	885	2602
	80kg 2193	586	716	80kg 707	509	2193

※ 导轨寿命10,000km时滑块上面中心至搬运重心的距离。

容许静态力矩

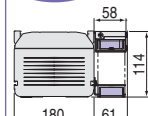
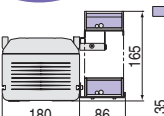


(单位:N·m)		
MY	MP	MR
1161	1163	1021

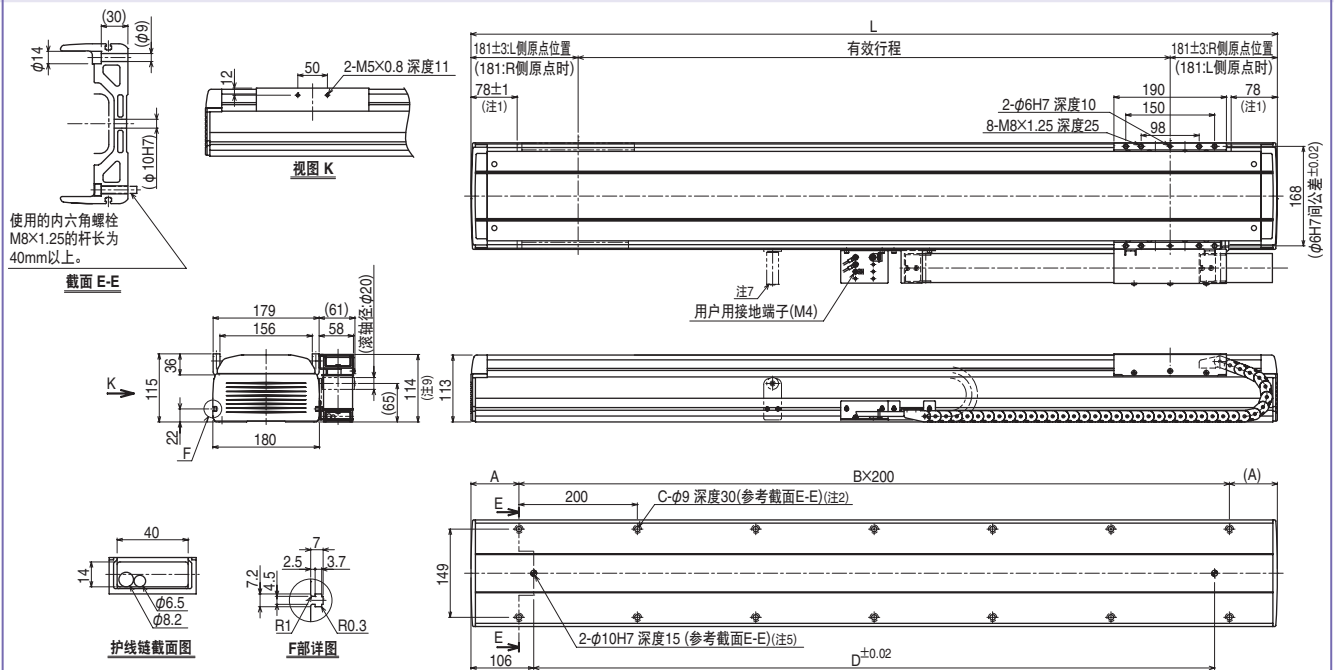
适用控制器

控制器	运行方法
SR1-X20-R RCX221/222 RCX240/340	程序/ 点位跟踪/ 远程命令/ 联机指令
TS-X220-R	点位跟踪/ 远程命令
RDV-X220-RBR1	脉冲列

用户用护线链

S型	标准护线链规格	M型	选配护线链规格
	※不能同时通过3根及以上的φ6×4尺寸的聚氨酯导气管。		用户用选配电缆槽
180	61	180	86
58	114	73	57
14		33	

N18 安装方法: 水平 / 标准护线链规格 RH

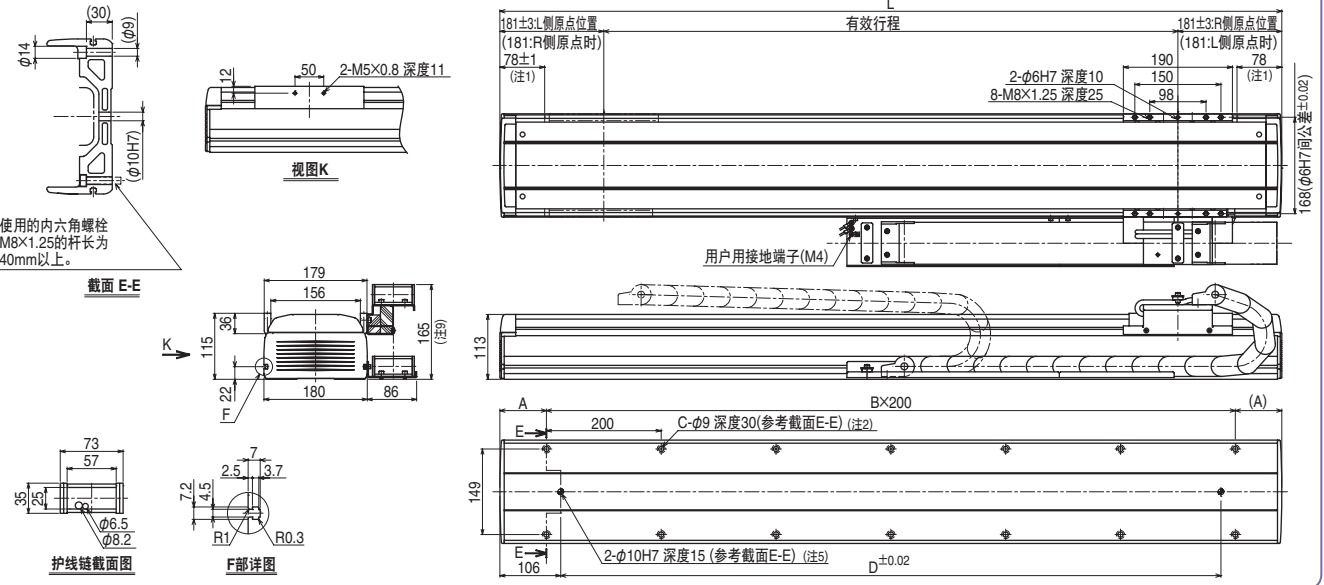


- 注1. 从两端到机械限位器限停的位置。
- 注2. 使用φ9安装时, 主机内部不能使用垫圈、弹簧垫圈等。
- 注3. 出厂规格是水平为R侧原点规格, 壁挂为L侧原点规格(本图为护线链右侧取出规格)。
- 注4. 本图的标准护线链规格不能同时通过3根及以上的φ6×4尺寸的聚氨酯导气管。
- 注5. 使用φ10H7孔时, 应避免销进入图示深度以上。
- 注6. 垂直、悬挂型规格请另行咨询。
- 注7. 2100以上行程的机器人附带防止护线链下垂的滚轮。
- 注8. 标准护线链规格的重量。选配导槽规格比下表所示的主机重量值重1kg。

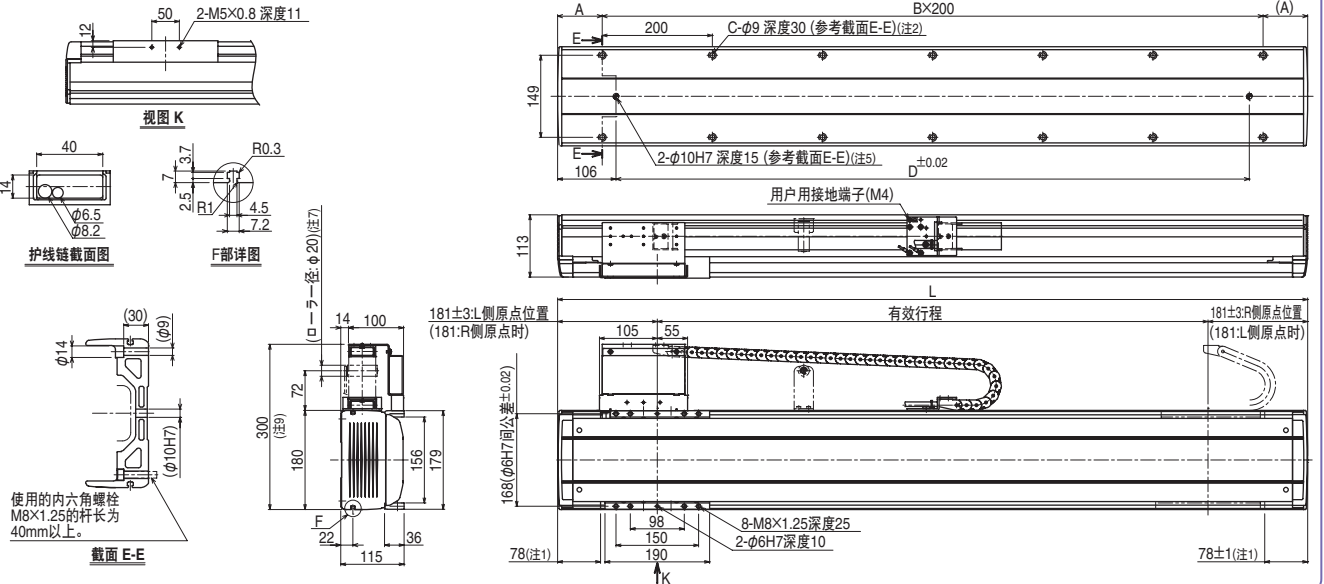
有效行程	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
L	862	962	1062	1162	1262	1362	1462	1562	1662	1762	1862	1962	2062	2162	2262	2362	2462	2562	2662	2762	2862
A	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131	81	131
B	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13
C	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28
D	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650
主机重量(kg) ^{注8}	27	29	31	33	35	37	39	41	43	45	47	48	50	52	54	56	58	60	62	64	66

注9. 根据行程及动作条件, 护线链的弯曲半径可能会变大, 高出图示尺寸。

N18 安装方法: 水平 / 选配护线链规格 RH



N18 安装方法: 壁挂 / 标准护线链规格 RW



N18 安装方法: 壁挂 / 选配护线链规格 RW

