

C5L

● 高导程: 导程20

● 可选择原点反马达侧

● 适用控制器24V规格



订购型号

C5L	机器人主机	导程指定	制动器 ^{※1}	连接器安装方向	原点位置变更	行程	电缆长度 ^{※2}	ERC D	适用控制器	I/O连接器规格
		20:20mm 12:12mm 6:6mm	空白:无制动器 BK:带制动器	LJ:左(标准) RJ:右	无:标准 Z:反马达侧	50~800 (50mm间距)	1L:1m 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m 1K/3K/5K/10K (耐弯曲)			CN1:I/O扁平电缆1m(标准) CN2:双绞线2m(脉冲列规格)

※1. 导程为20mm时,不能选择带制动器规格(垂直规格)。

※2. 标准机器人电缆为固定用电线(1L/3L/5L/10L)。可选择耐弯曲电缆。详情请参阅P.596开始的机器人电缆一览。

基本规格

马达输出 AC	30 W		
重复定位精度 ^{※1}	±0.02 mm		
减速机构	滚珠丝杆φ12 (C10级)		
滚珠丝杆导程	20 mm	12 mm	6 mm
最高速度	1000 mm/sec	800 mm/sec	400 mm/sec
最大搬运重量	水平使用时	3 kg	5 kg
	垂直使用时	—	1.2 kg
额定推力	水平使用时	19 N	32 N
	垂直使用时	—	64 N
行程	水平使用时	行程+201.5 mm	
	垂直使用时	行程+236.5 mm	
总长	行程+201.5 mm		
主机截面最大外形	W55 mm × H65 mm		
电缆长度	标准:3.5 m / 选配:1 m, 5 m, 10 m		
洁净度	ISO CLASS 3 (ISO14644-1) ^{※2}		
抽吸量空气 ^{※3}	80 Nℓ/min	50 Nℓ/min	30 Nℓ/min

※1. 单方向的重复定位精度。

※2. 相当于CLASS 10 (0.1μm) FED-STD-209D,使用抽吸风机时。

※3. 必要抽吸量因使用状态、使用环境而异。

允许突出量[※]

导程	水平使用时 (单位:mm)			壁面安装使用时 (单位:mm)			垂直使用时 (单位:mm)	
	A	B	C	A	B	C	A	C
导程 20	1584	324	745	679	303	1505	1.2kg	246
导程 12	699	104	251	215	87	605	2.4kg	110
导程 6	1166	159	406	364	126	1073		
导程 12	551	59	155	123	28	438		
导程 6	1194	104	294	259	72	354		
导程 6	624	31	89	50	0	154		

※ 导轨寿命10,000 km时滑块上面中心至搬运重心的距离。
※ 计算寿命时的行程为600 mm。

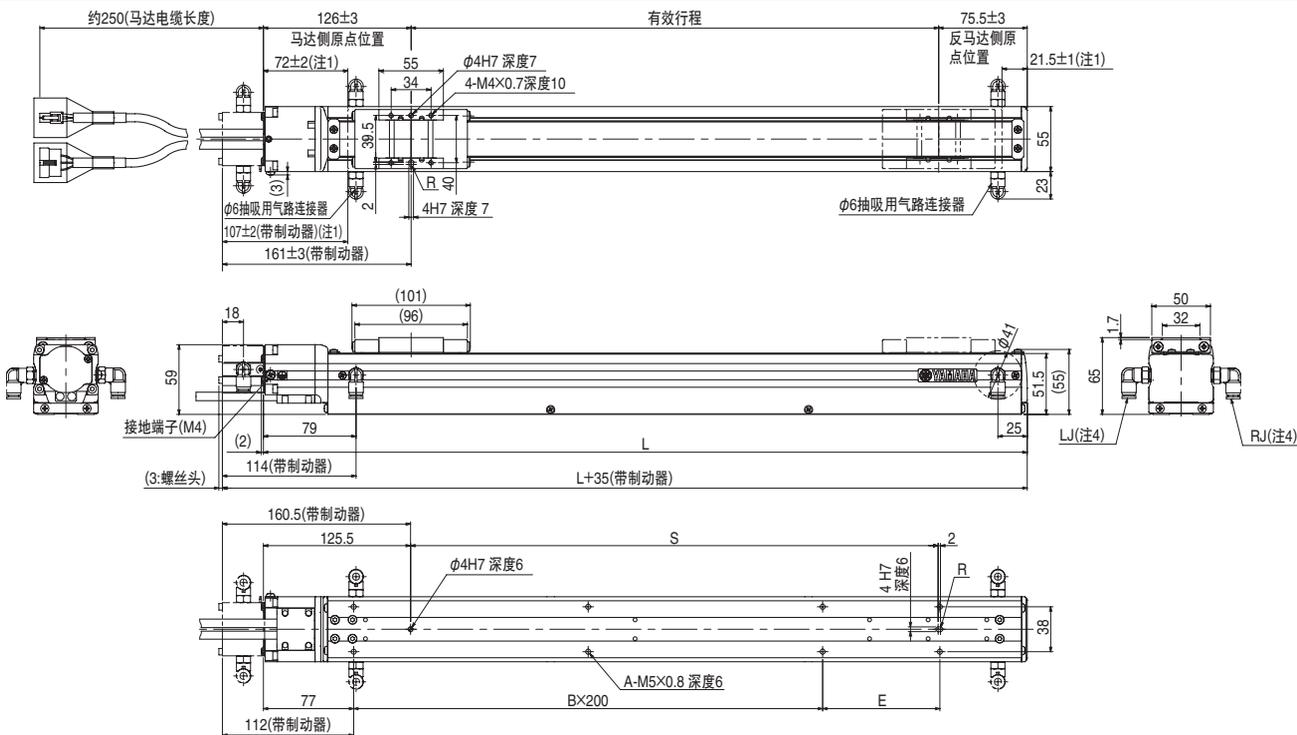
容许静态力矩

导程	MY	MP	MR
导程 12	30	34	40
导程 6			

适用控制器

控制器	运行方法
ERC D	脉冲列程序 点位跟踪 远程命令 联机指令

C5L



有效行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	251.5	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5	601.5	651.5	701.5	751.5	801.5	851.5	901.5	951.5	1001.5
A	4	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12
B	0	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4
E	100	200	200	100	100	200	200	100	100	200	200	100	100	200	200	100
S	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
主机重量(kg) ^{注3}	1.7	2.0	2.2	2.5	2.7	3.0	3.2	3.4	3.7	3.9	4.2	4.4	4.7	4.9	5.1	5.4
各行程 最高速度 ^{注5} (mm/sec)	导程 20	1000														
	速度设定	—														
	导程 12	800														
	速度设定	—														
各行程 最高速度 ^{注5} (mm/sec)	导程 12	—														
	速度设定	—														
	导程 6	400														
	速度设定	—														
各行程 最高速度 ^{注5} (mm/sec)	导程 6	—														
	速度设定	—														
	导程 6	320														
	速度设定	—														

注1. 从两端到机械限位器限停的位置。

注2. 马达电缆最小弯曲半径为R30。

注3. 不含制动器的重量,带制动器的重量比没有制动器的主机重量表中所示值重0.2kg。

注4. φ6抽吸用气路连接器的安装方向可选择左右方向。(左为标准)

注5. 行程超过600mm时,根据动作区域不同,可能会出现滚珠丝杆共振的情况(危险速度)。此时,应参考左表中所示的最高速度,下调动作速度。

注6. C5L与C5LH的外形图相同。