

# C4LH

●可选择原点反马达侧

●适用控制器100V/200V规格



## 订购型号

<b>C4LH</b>	<b>机器人主机</b>	<b>导程指定</b> 12:12mm 6:6mm 2:2mm	<b>制动器</b> 空白:无制动器 BK:带制动器	<b>连接器安装方向</b> LJ:左(标准) RJ:右	<b>原点位置变更</b> 无:标准 Z:反马达侧	<b>行程</b> 50~400 (50mm间距)	<b>电缆长度<sup>※1</sup></b> 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m 3K/5K/10K (耐弯曲)	<b>TSX</b>	<b>定位器<sup>※2</sup></b> TS-X	<b>驱动器</b> 电源电压/马达功率 105:100V/100W以下 205:200V/100W以下	<b>TS显示屏</b> 空白:无 L:配LCD	<b>输入输出</b> NP:NPN PN:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ EP:EtherNet/IP™ PT:PROFINET GW:无I/O板 <sup>※3</sup>	<b>电池</b> B:有(绝对式规格) N:无(增量式规格)
								<b>SR1-X</b>	<b>05</b>	<b>驱动器:马达功率</b> 05:100W以下	<b>支持CE标准</b> 空白:标准 E:CE规格	<b>输入输出</b> N:NPN P:PNP CC:CC-Link DN:DeviceNet™ PB:PROFIBUS	<b>电池</b> B:有(绝对式规格) N:无(增量式规格)
								<b>RDV-X</b>	<b>2</b>	<b>2:AC200V</b>	<b>05</b>	<b>驱动器:马达功率</b> 05:100W以下	

※1. 标准机器人电缆为固定用电缆(3L/5L/10L)。可选择耐弯曲电缆。  
详情请参阅P.596开始的机器人电缆一览。  
※2. 有关DIN导轨的详情请参阅P.500。  
※3. 使用网关功能时请选择。详情请参阅P.62。

## 基本规格

马达输出 AC	30 W		
重复定位精度 <sup>※1</sup>	±0.02 mm		
减速机构	滚珠丝杆φ8 (C10级)		
滚珠丝杆导程	12 mm	6 mm	2 mm
最高速度	720 mm/sec	360 mm/sec	120 mm/sec
最大搬运重量	水平使用时 4.5 kg	6 kg	6 kg
垂直使用时	1.2 kg	2.4 kg	7.2 kg
额定推力	32 N	64 N	153 N
行程	50 mm~400 mm (50 mm间距)		
总长	水平使用时	行程+205 mm	
垂直使用时	行程+240 mm		
主机截面最大外形	W45 mm × H55 mm		
电缆长度	标准:3.5 m / 选配:5 m、10 m		
洁净度	ISO CLASS 3 (ISO14644-1) <sup>※2</sup>		
抽吸量空气 <sup>※3</sup>	50 Nℓ/min	30 Nℓ/min	15 Nℓ/min

※1. 单方向的重复定位精度。  
※2. 相当于CLASS 10 (0.1μm) FED-STD-209D,使用抽吸风机时。  
※3. 必要抽吸量因使用状态、使用环境而异。

## 允许突出量<sup>※</sup>

水平使用时 (单位:mm)	A			B			C		
	导程12	2kg	339	90	174	导程12	2kg	136	72
壁面安装使用时 (单位:mm)	A			B			C		
	导程12	4.5kg	169	37	72	导程6	3kg	101	41
垂直使用时 (单位:mm)	A			C					
	导程12	1.2kg	118	118	导程6	2.4kg	52	54	
	导程6	3kg	38	39	导程2	7.2kg	0	0	

※ 导轨寿命10,000 km时滑块上面中心至搬运重心的距离。  
※ 计算寿命时的行程为300 mm。

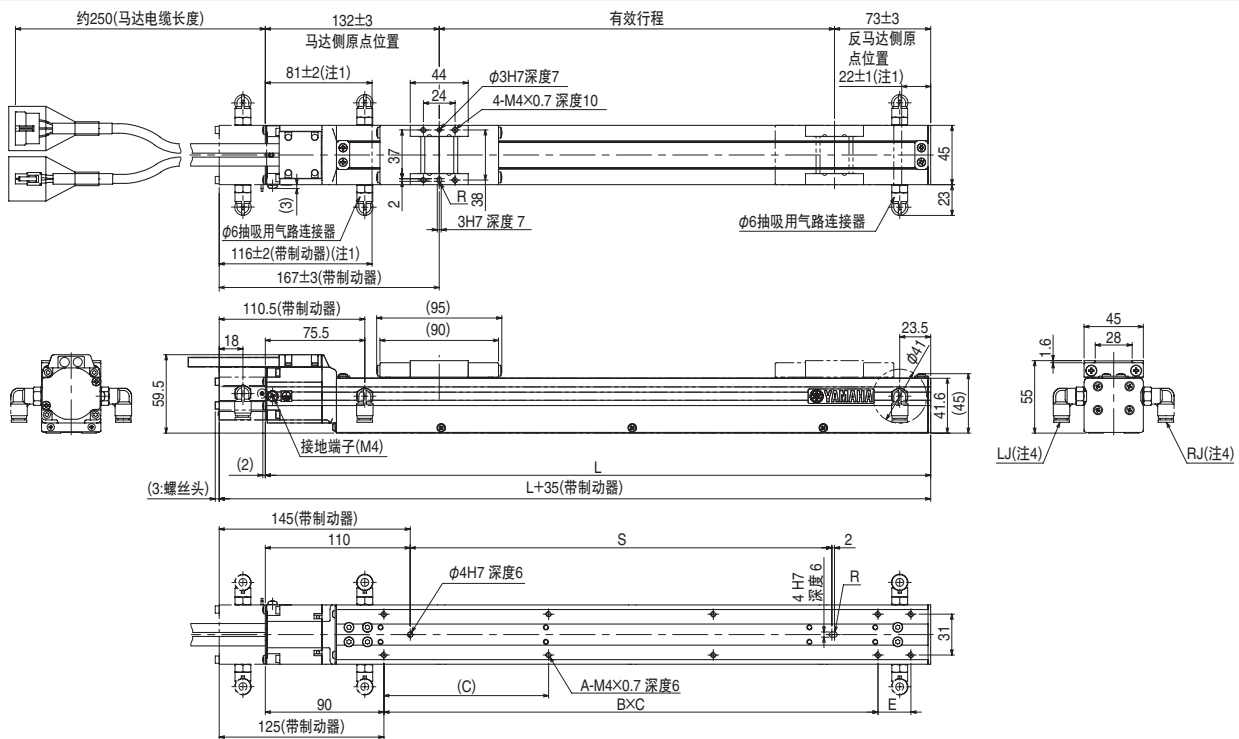
## 容许静态力矩

MY	MP	MR
15	19	18

## 适用控制器

控制器	运行方法
SR1-X05 RCX221/222 RCX240/340	程序/ 点位跟踪/ 远程命令/ 联机指令
TS-X105 TS-X205	点位跟踪/ 远程命令
RDV-X205	脉冲列

## C4LH



有效行程	50	100	150	200	250	300	350	400
L	255	305	355	405	455	505	555	605
A	4	6	6	8	8	10	10	10
B	1	2	2	2	2	3	3	4
C	150	100	125	125	125	125	125	125
E	0	0	0	50	100	25	75	0
S	70	120	170	220	270	320	370	420
主机重量(kg) <sup>※3</sup>	1.4	1.5	1.7	1.8	2	2.1	2.3	2.4
各行程	导程12 720							
最高速度	导程6 360							
(mm/sec)	导程2 120							

注1. 从两端到机械限位器限停的位置。  
注2. 马达电缆最小弯曲半径为R30。  
注3. 不含制动器的重量。带制动器时的重量比主机重量表中所示重量0.2kg。  
注4. φ6抽吸用气路连接器的安装方向可选择左右方向。(左为标准。)  
注5. C4L与C4LH的外形图相同。

适用控制器

SR1-X ▶ 518

TS-X ▶ 492

RDV-X ▶ 506