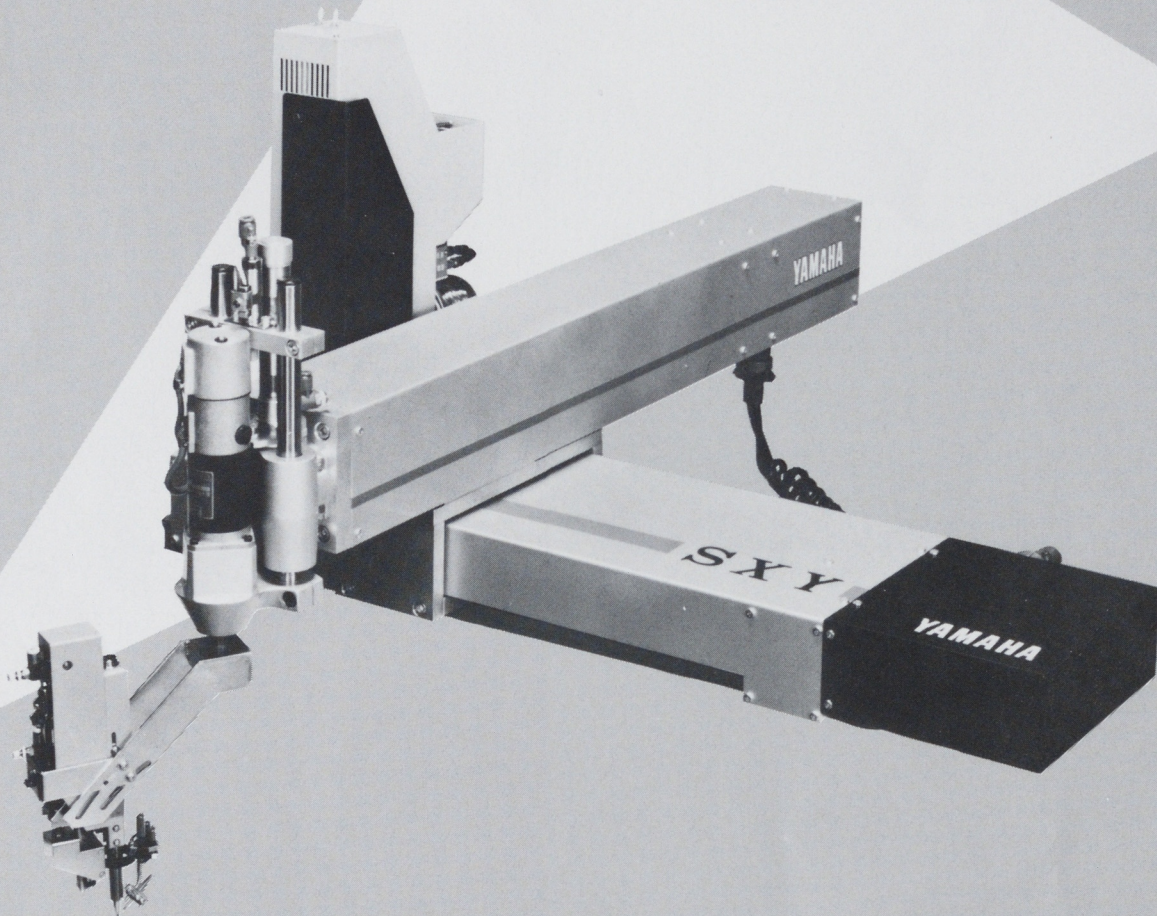


YAMAHA
SOLDER

XY ROBOT

SXYシリーズ



ヤマハテクノロジーが生んだハンダロボット

特 長

- 確実なハンダの自動化を可能にします。
- 多品種少量生産向きです。
- ハンダ付条件の個別自在な設定が可能です。
- 使い易い機能
 - ・ プログラム言語はBASICに似たロボット言語を採用しています。
 - ・ プログラミングパネル及びCRTが標準で装備されており、いつでもプログラミング、モニタリングできます。
 - ・ メモリーの外部保存も可能です。
 - ・ ホストコンピューターとの交信の為にインターフェイス(RS232C)が標準装備されています。
 - ・ 動作エリアは、トラベルリミット(ソフト)で自由に設定できます。

■基本仕様

●ロボット本体(SXYシリーズ)

動作範囲	右図参照
	<ul style="list-style-type: none"> X軸 400mm Y軸 400mm Z軸(エア) 50mm R軸(オプション) 270°
最大速度	<ul style="list-style-type: none"> X、Y軸 800mm/sec (合成 1.13m/sec) R軸 360°/sec
位置くり返し精度	±0.05mm
可搬重量	7kg
重量	SXY4040 50kg

●ロボット制御システム(RCS40)

制御方式	PTP制御、CP制御
制御軸数	同時2軸(同時3軸、4軸も可能)
位置制御	セミクローズドループ方式
駆動	DCサーボモータ
補間機能	直線補間
教示方法	キーイン及びティーチングブレイバック(ティーチング時直交移動)
記憶方式	ICメモリー(バッテリーバックアップ)
記憶容量	最大約1000ポイント
外部入力信号	8点(32点迄拡張可能)
外部出力信号	8点(24点迄 //)
外部インターフェイス	RS232C(2CH) 1CH - パルプカセットとプリンター専用 2CH - ホストCPU等との交信
タイマー機能	0~9.9sec
シフト機能	原点シフトおよび座標シフト
保護機能	ウォッチドッグタイマー、ソフトリミット
電源	AC100V又は200V単相 50/60Hz
エア	4~7kg/cm ²
制御盤寸法	<ul style="list-style-type: none"> A: 530(W)×1100(H)×480(D)mm B: 325(W)×615(H)×410(D)mm

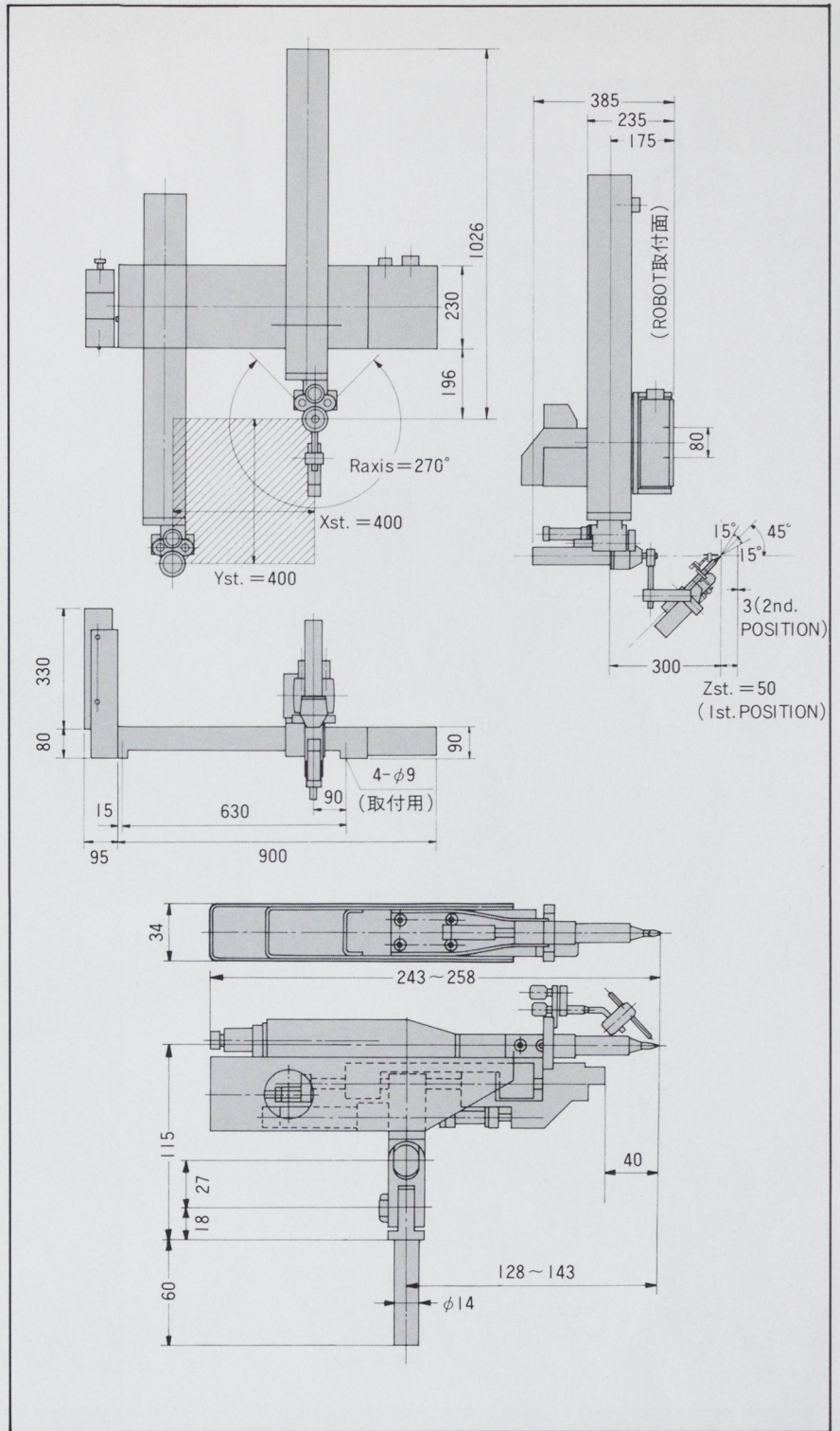
■ハンドユニット仕様

	AY-1	AY-2
ハンド付条件記憶	1種	30種
コテ先ストローク	15mm	←
使用ハンド径	φ0.6~φ2.0	←
ヒーター容量	80W or 150W	←
ヒートコントロール範囲	Max400℃(設定単位1℃)	←
1次ハンド量	0~9.9mm(設定単位0.1mm)	0~99.9
2次ハンド量	0~99.9mm(設定単位0.1mm)	←
ハンドもどり量	0~9.0mm(設定単位1.0mm)	0~99.9
ハンド送り速度	0~99mm/sec(設定単位1.0mm)	←
予熱・加熱時間	0~9.9sec(設定単位0.1sec)	0~99.9
重量	コテ 80W 1.3kg 150W 1.5kg フィーダー 4.6kg	← 4.0kg

■オプション仕様

ティーチングボックス	ティーチング用
補助記憶	パルプカセット(128Kバイト) プリンター付
ペンダント型操作ボックス	標準コントローラーのパネルを分離して容易にペンダント化

※この仕様は、改良のため予告なしに変更することがあります。
<特許申請中>



YAMAHA

ヤマハ発動機株式会社

IM事業部

〒434 静岡県浜北市中条1280

TEL(05358)7-1111

RIFAX(05358)6-1034